

تم تحميل هذا الملف من موقع المناهج السعودية



الملف ملخص الوحدات الأولى والثانية والثالثة

[موقع المناهج](#) ↔ [المناهج السعودية](#) ↔ [الصف الأول المتوسط](#) ↔ [المهارات الرقمية](#) ↔ [الفصل الثالث](#)

الملف ملخص الوحدات الأولى والثانية والثالثة

[موقع المناهج](#) ↔ [المناهج السعودية](#) ↔ [الصف الأول المتوسط](#) ↔ [المهارات الرقمية](#) ↔ [الفصل الثالث](#)

المزيد من الملفات بحسب الصف الأول المتوسط والمادة المهارات الرقمية في الفصل الثالث

الوحدة الأولى: التعامل مع الأرقام

مفهوم الدوال المنطقية:

هي دوال تحمل وسيطاتها قيمة مكونة من عنصرين عادةً ما تكون صواب أو خطأ.

الدالة (IF):

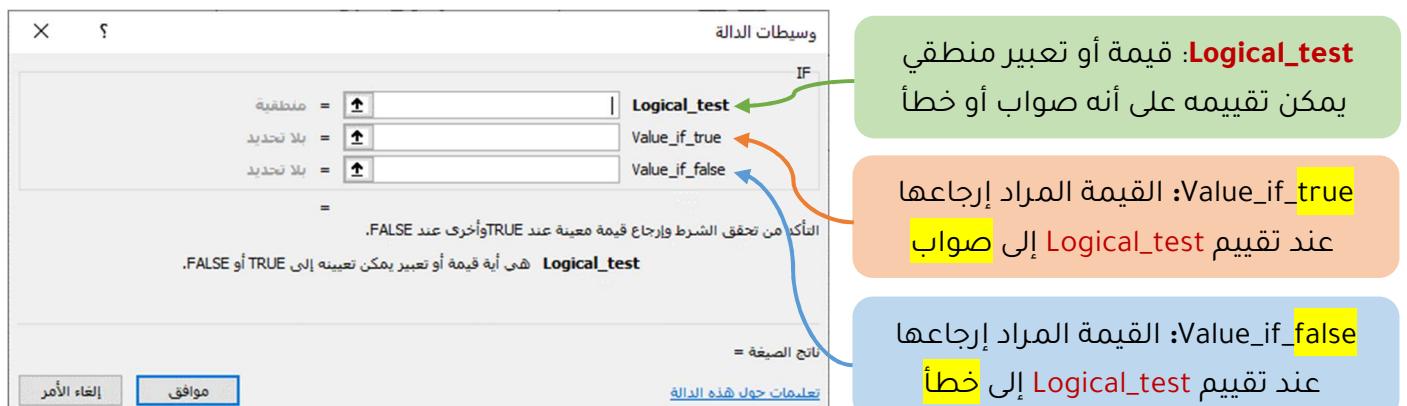
أكثر الدوال المنطقية شيوعاً في برنامج مايكروسوفت إكسل وتقوم بإجراء اختبار منطقي وتعيد قيمة واحدة لنتيجة صواب أو خطأ، لذلك يمكن أن تحتوي عبارة (IF) على نتيجتين وقد تكون النتيجة رقم أو نص أو حتى دالة أخرى، ومن أمثلة استخداماتها:

- التحقق من سعر المنتجات أيّها غالٍ وأيّها رخيصة.
- تحديد الطلاب الناجحين والطلاب الراسبين.

almahaj.com/sa

استخدام الدالة (IF):

كما يمكن كتابة الدالة (IF) مباشرة في شريط الصيغة كما يلي: =IF(Logical_test;Value_if_true;Value_if_false) أو من خلال إدراجها من تبويب الصيغ > مكتبة الدالات > قائمة منطقية > اختر الدالة (IF)



مفهوم المخطط البياني:

هو تمثيل مرئي للمعلومات ويتاح فهم البيانات وتحليلها بشكل أسهل حيث أن المقارنة بين الأشكال أسهل وأوسع من المقارنة بين الأرقام، وهناك الكثير من أنواع المخططات الموجودة في برنامج إكسل ومنها:

- مخططات الأعمدة والأشرطة:** تستخدم للمقارنة بين القيم المختلفة.
- المخططات الخطية:** تستخدم لعرض البيانات خلال مدة زمنية.
- المخططات الدائرية:** تستخدم لعرض النسب المئوية.

مايكروسوفت إكسل لأنظمة iOS: يعمل على أجهزة آيفون وآيپاد



دوكس تو قو: يعمل على الأجهزة الذكية بنظام أندرويد



ليرأوفيس كالك: شبيه ببرنامج إكسل مجاني وي العمل على نظام ويندوز



برامج أخرى لإنشاء
جدوال البيانات



الوحدة الثانية: عرض الأفكار من خلال العرض التقديمي



برنامج مايكروسوفت باوربوينت (Microsoft PowerPoint):

يُعد أحد أهم برامج العروض التقديمية ويستخدم لعرض الأفكار والمشاريع بصورة تُمكّن الجميع من رؤية وفهم ما تعرّضه من خلال مجموعة من الشرائح، حيث تشبه الشريحة الصفحة الفارغة التي يمكن إضافة النصوص والصور والفيديو والأصوات إليها. وتختص كل شريحة بجزء معين من عرضك التقديمي، ويمكن استخدام العروض التقديمية في مختلف المجالات (التعليم، العمل، الترفيه ...).

الرؤوس والتدليلات:

هي مواضع أعلى وأسفل كل شريحة، تمكنك من كتابة معلومات حول العرض التقديمي وتظهر في كافة الشرائح.

السممات:

هي قوالب جاهزة تستخدم لإضافة العديد من الألوان والتنسيقات للعرض التقديمي بكل سهولة ليصبح العرض أكثر جاذبية.



تأثيرات الوسائل المتعددة:

لجعل العرض التقديمي أكثر جاذبية يمكن إضافة بعض التأثيرات المرئية للعرض مثل:

- **الانتقالات:** تأثيرات الحركة التي تحدث عند الانتقال من شريحة لأخرى.
- **التأثيرات الحركية:** تأثيرات خاصة بمحفوظات الشريحة كالنصوص والصور وجعلها تظهر وتختفي تدريجياً أو يتغير حجمها أو لونها.

رسم (SmartArt):

هو تمثيل مرئي للمعلومات والمخططات، ويساعد على إنشاء رسومات توضيحية عالية الجودة بكل سهولة.

المخططات البيانية:

هو تمثيل رسمي لمجموعة من الأرقام فمثلاً يمكن تحويل بيانات جدول رقمي إلى مخطط بياني مصور ليسهل عملية قراءتها.

تلبيبات لإنشاء عرض تقديمي ممتاز:

- حدد وقت العرض ومن الجيد استخدام قاعدة (٣٠/٣٠/١٠) والتي تنص على أن العرض التقديمي "يجب ألا يزيد عن ١٠ شرائح، ولا تزيد مدة العرض عن ٢٠ دقيقة، ولا يقل حجم الخط عن ٣٠ نقطة".
- حدد هدفك بدقة وأدرس موضوعك جيداً واعتمد على مصادر متعددة للحصول على معلومات دقيقة.
- حافظ على العرض التقديمي بصورة حيوية وممتعة وكن ايجابياً ومحمساً أثناء تقديم العرض.
- تحقق من مكان العرض وجاهزية المعدات ومكان الوقوف بحيث يكون الجميع قادرًا على رؤيتك وسماعك.
- استخدم ألواناً مناسبة ومرحية وتجنب الألوان الفاقعة.
- استخدم التأثيرات الانتقالية والحركية للحفاظ على تركيز الجمهور على الشاشة مع عدم المبالغة في استخدامها.

أبل كي نوت: يعمل على أجهزة آيفون وآيباد بنظام iOS



باوربوينت للهواتف: يعمل على الأجهزة الذكية بنظام أندرويد ونظام iOS



لينرأوفيس إمبريس: شبيه ببرنامج باوربوينت ويعمل على نظام ويندوز



برامج أخرى لإنشاء العروض التقديمية

الوحدة الثالثة: برمجة الروبوت الافتراضي

ما هو الواقع الافتراضي؟

هو محاكاة يمكن أن تكون مشابهة للعالم الحقيقي أو مختلفة تماماً عنه، ويتم ذلك باستخدام بيئة اصطناعية يتم إنشاؤها باستخدام البرامج، وتقدم للمستخدم بطريقة تجعله يعتقد أنها بيئة حقيقية ويتقبلها.

روبوت الواقع الافتراضي:

مجموعة من الأدوات تستخدم لإنشاء روبوتات افتراضية وبرمجتها ومحاكاتها، وتعد وسيلة مهمة للتعرف على مفاهيم الطبيعة المختلفة كالحركة والقوة وتأثيرها على الروبوت.

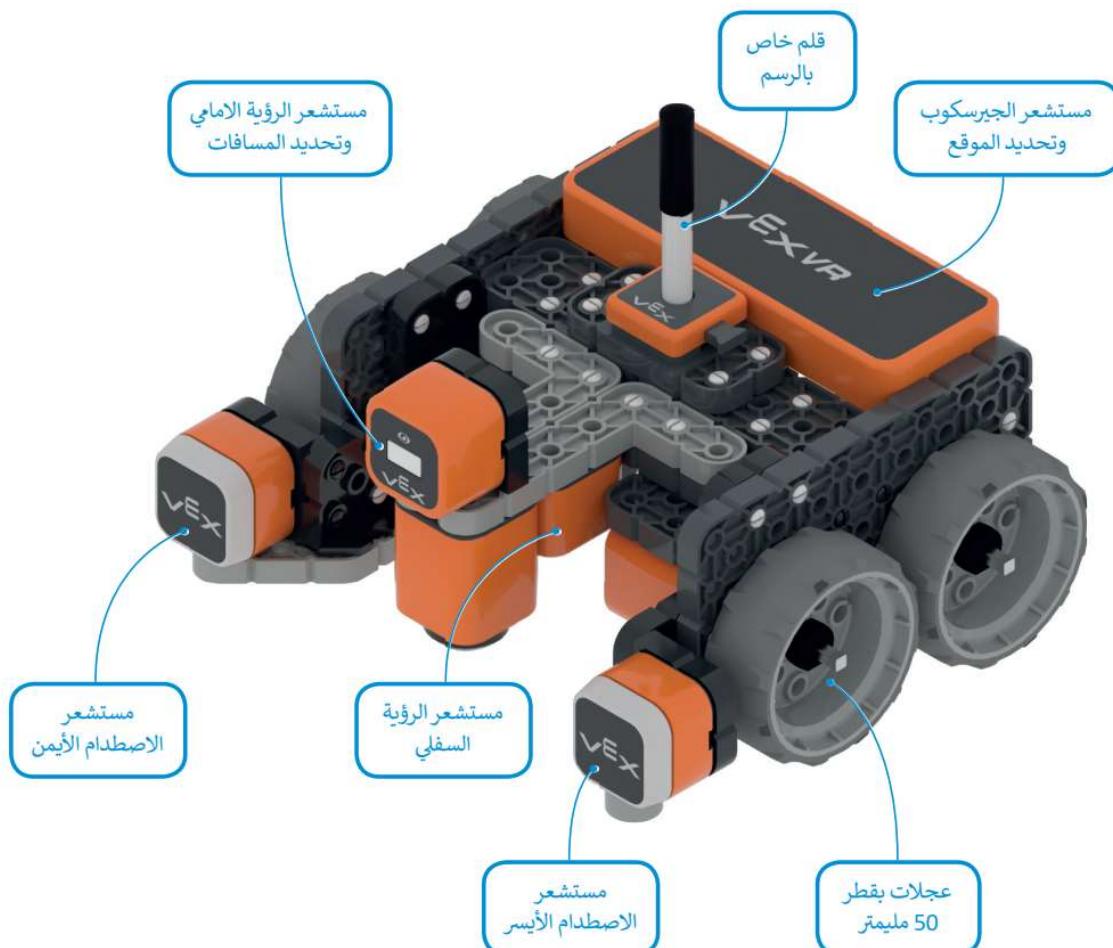
بعض مزايا استخدام الروبوتات الافتراضية:

- تغلي عن الحاجة إلى المعدات والأجهزة التي قد تتعرض للتلف.
- توفر المزيد من الروبوتات والخصائص والوظائف والمسارات بتكلفة أقل.
- أسرع في اكتشاف الأخطاء وتصحيفها.

المملكة العربية السعودية

روبوت فيكس كود في آر (VEXcode VR) الافتراضي:

هو روبوت افتراضي مجهز بعجلات للحركة وعدة مستشعرات مدمجة تمكنه من التفاعل مع بيئته ويحتوي على قلم لرسم الخطوط والأشكال المتنوعة.



الوحدة الثالثة: برمجة الروبوت الافتراضي

بيئة فيكس كود في آر (VEXcode VR):

منصة برمجية قائمة على استخدام اللبنات البرمجية، ومدعومة من سكراتش (Scratch) تتميز بالبساطة وسهولة الاستخدام عن طريق سحب اللبنات البرمجية إلى مساحة العمل وتوصيلها معاً، ويمكن الوصول إليها عن طريق موقع الويب <https://vr.vex.com>

مفهوم ساحة اللعب:

مساحة افتراضية خاصة بالروبوت الافتراضي تمكّنك من تنفيذ برامحك بطرق مختلفة، ويمكن الاختيار بين ساحات اللعب المختلفة، وأكثر ساحات اللعب شيوعاً هي لوحة الفن قماش (Art Canvas)

طرق العرض المختلفة:

يمكنك الاستفادة من طرق العرض المختلفة المتوفرة عند إنشاء الروبوتات في فيكس كود في آر ويوجد ثلاث أنواع من طرق العرض:

- **الكاميرا العلوية (Top Camera):** عرض ساحة اللعب من الأعلى بشكل كامل، وهو الوضع الافتراضي.
- **كاميرا التتبع (Chase Camera):** عرض ثلاثي الأبعاد للروبوت مع إمكانية تحريك اتجاه الكاميرا باستخدام الفأرة.
- **كاميرا الشخص الأول (First Person Camera):** تسمى كاميرا السائق وتعرض ساحة اللعب وكأن هناك سائقاً يقود الروبوت من الداخل.

إنشاء برنامج في منصة فيكس كود في آر (VEXcode VR):

يوجد ثلاث طرق مختلفة للبرمجة في فيكس كود في آر وهي كالتالي:

- **باستخدام اللبنات البرمجية:** وذلك باستخدام لبنات سكراتش البرمجية.
- **المزج بين اللبنات البرمجية والبرمجة النصية:** إنشاء البرنامج باستخدام اللبنات البرمجية مع إمكانية معاينة برنامج بايثون الذي يتم إنشاؤه مباشرةً بشكل آلي.
- **باستخدام البرمجة النصية:** عن طريق البرمجة النصية باستخدام بايثون.

فئات اللبنات البرمجية:

تجمع اللبنات معاً في فئات محددة طبقاً لنوعها واستخدامها، وتميز كل فئة بلون معين وهي كالتالي:

| الوظيفة | الفئة | الوظيفة | الفئة |
|-----------------------------|-----------|------------------------------|------------|
| قراءة قيم مستشعرات الروبوت | الاستشعار | التحكم في حركة الروبوت | نظام الدفع |
| تحوي معاملات رياضية ومنطقية | العمليات | التقاط الأقراص | مغناطيس |
| إنشاء متغيرات جديدة | المتغيرات | التحكم في العرض والقلم | العرض |
| عناصر برمجة جديدة | البنية | إضافة لينة أحداث ومقطع برمجي | أحداث |
| إضافة التعليقات في البرنامج | التعليقات | التحكم في سير عمل البرنامج | تحكم |

تسلسل العمليات:

يتمربط اللبنات البرمجية بعضها البعض ويتم تنفيذها بواسطة الروبوت وفقاً لترتيبها. ويتم تنفيذ اللبنات المتصلة ببعضها فقط.

الوحدة الثالثة: برمجة الروبوت الافتراضي

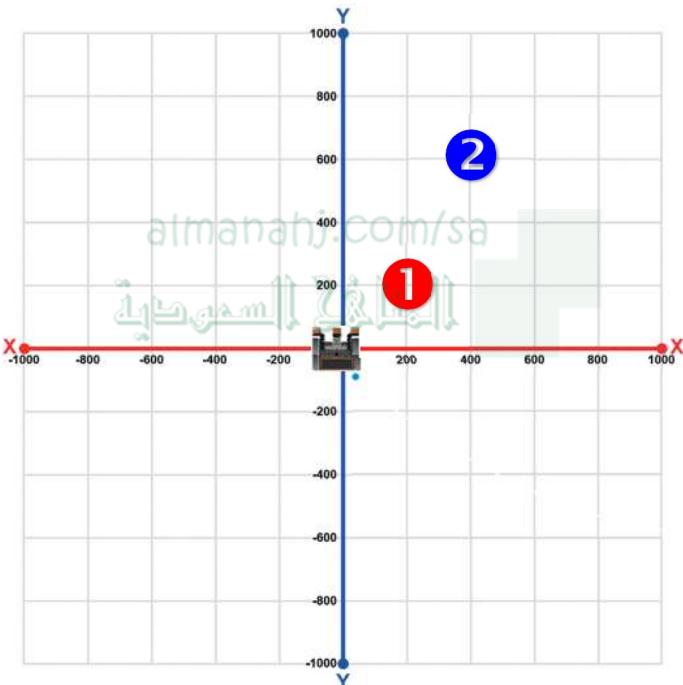
وحدة تحكم المراقبة ووحدة تحكم العرض:

تستخدم لعرض الرسائل والاطلاع على حالة المستشعرات وقيم المتغيرات، وتستخدم لجمع البيانات وإخراج المعلومات.

تعد البناء اطبع أو اعرض (Print) من أكثر البناء استخداماً وتقوم بعرض النصوص والقيم في

نافذة المراقبة.

مرحباً على اطبع



نظام الإحداثيات في فيكس كود في آر (VEXcode VR):

يتم استخدام نظام الإحداثيات الديكارتي أو المخطط (x, y) ويعرف باسم النظام ثنائي الأبعاد (2D) لأن هناك بعدين هما الصاف (X) وهو الخط العمودي، وهما خطان متعامدان مرقمان، ويطلق على قيمة (x, y) إحداثيات النقطة ويمكن من خلالها تحديد الموقع في ساحة اللعب.

موضع الروبوت في الرسم المقابل (0,0)

إحداثيات النقطة ① في الرسم المقابل (200,200)

إحداثيات النقطة ② في الرسم المقابل (400,600)

أوامر التكرار:

هي لبناء تستخدم عن الحاجة إلى تنفيذ نفس التعليمات البرمجية عدة مرات، ومن أكثر لبناء التكرار استخداماً:



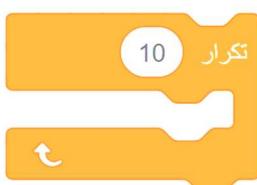
لبناء تكرار في حين()
تستخدم لتكرار البناء الموجودة بداخليها طالما أن الشرط مازال صحيح



لبناء تكرار حتى()
تستخدم لتكرار البناء الموجودة بداخليها حتى يتتحقق الشرط



لبناء تكرار إلى الأبد
تستخدم لتكرار البناء البرمجية الموجودة بداخليها لعدد غير محدد دون توقف



لبناء تكرار()
تستخدم عند تنفيذ البناء البرمجية الموجودة بداخليها لعدد محدد من المرات

قلم الروبوت:

يوجد هذا القلم في وسط الروبوت ويستخدم لرسم مسار حركة الروبوت ولبدء الرسم نستخدم البناء

اضبط القلم على اللون أحمر

واللون الافتراضي للقلم هو اللون الأسود ولتغيير لون القلم نستخدم البناء

الوحدة الثالثة: برمجة الروبوت الافتراضي

المستشعرات:

يوجد في فيكس كود في آر عدّة مستشعرات يمكن استخدامها للتحكم في حركة الروبوت المختلفة، وتستخدم لاكتشاف التغيرات في البيئة المحيطة بالروبوت.

مستشعر الجيرسكوب (Gyro sensor):

يوجد في الجزء الخلفي من الروبوت ويستخدم للملاحة لأنّه يحدد اتجاه الروبوت ويقيس سرعته واتجاه انعطاف الروبوت، ومستشعر الجيرسكوب هو المسؤول عن حركة الروبوت بشكل مستقيم وانعطافه بصورة صحيحة.

معلومة !! يكتشف مستشعر الجيرسكوب الحركة بدقة أكبر عندما تكون السرعة منخفضة

استشعار موقع الروبوت باستخدام مستشعر الجيرسكوب:

للحصول على احداثيات **موضع الروبوت** وزاوية **الموضع بالدرجات** نستخدم اللينات الموجودة في فئة الاستشعار:

يتم ربطها مع اللينات الأخرى لتحديد قيمة موضع إحداثيات (X) و (Y) بالمليمتر أو بالبوصة

الموضع mm بالـ X

يتم ربطها مع اللينات الأخرى لحساب الاتجاه الحالي وتحديد الانعطاف للروبوت بالدرجات

زاوية الموضع بالدرجات

الجمل الشرطية:

تستخدم الجمل الشرطية في التحكم في برنامج الحاسوب وتجعل الحاسوب يقوم بإجراءات مختلفة بناءً على العبارات المنطقية وينفذ البرنامج قسماً معيناً من التعليمات البرمجية بناءً على ما إذا كان الشرط **صواب** أو **خطأ**.

المعاملات الشرطية:

عند كتابة الجمل الشرطية نستخدم المعاملات للمقارنة بين القيم وتصرفها بناءً على النتيجة، ونتيجة الفحص الشرطي هي إما **صواب** أو **خطأ** ويوجد ثلات لينات للمعاملات الشرطية:

إذا كانت القيمة الأولى أكبر من القيمة الثانية تحمل اللينة نتائج **صواب**

• لينة **أكبر من**

إذا كانت القيمة الأولى أصغر من القيمة الثانية تحمل اللينة نتائج **صواب**

• لينة **أصغر من**

إذا كانت القيمة الأولى تساوي القيمة الثانية تحمل اللينة نتائج **صواب**

• لينة **يساوي**



لينة إذا () ثم تتحقق من الشرط أولًا فإذا كانت النتيجة **صواب** يتم تشغيل الأوامر الموجودة بداخليها، وإذا كانت النتيجة **خطأ** فسيتم تجاهل هذه الأوامر في المثال المرفق يتم إزاله القلم إذا كانت زاوية الموضع أكبر من 9 درجة

لينة الانتظار حتى()

توقف البرنامج مؤقتاً لحين تحقق شرط معين، في المثال المرفق يتم الانتظار لحين انعطاف الروبوت بزاوية 9 درجة